## 总线型步进驱动器 CCYH-230MR 说明书

#### 一、概述

CCYH-230MR 用于驱动 42BYG,57BYG 系列步进电机,最大十六微步细分驱动,集成有 RS485 通讯模块,遵守 MODBUS RTU 标准协议.

#### 二、端口

- 1. VDD 电源输入端 DC: 12-36V, 典型值: DC 24V.
- 2. GND 电源负端
- 3. A+ 电机 A+相输出端
- 4. A- 电机 A-相输出端
- 5. B+ 电机 B+相输出端
- 6. B- 电机 B-相输出端
- 7. INA+ 信号 A 正极输入端(零位传感器信号输入正端)
- 8. INA- 信号 A 负极输入端(零位传感器信号输入负端)
- 9. INB+ 信号 B 正极输入端
- 10. INB- 信号 B 负极输入端
- 11. RS485 B RS485 B 输入端
- 12. RS485 A RS485 A 输入端



### 三、MODBUS RTU RS485 通讯约定

- 1. CCYH-230MR 作为从机设备,响应主机发起的通讯要求。
- 2. 设备地址: 21 (十进制数)
- 3. 通讯参数: 9600 EVEN 8BIT 1BIT。即,通讯波特率: 9600 校验: 偶校验 数据位: 8位 停止位: 1位。

#### 四、数据及命令约定

- 1. 所有数据或命令以寄存器方式进行读/写
- 2. 数据及命令定义

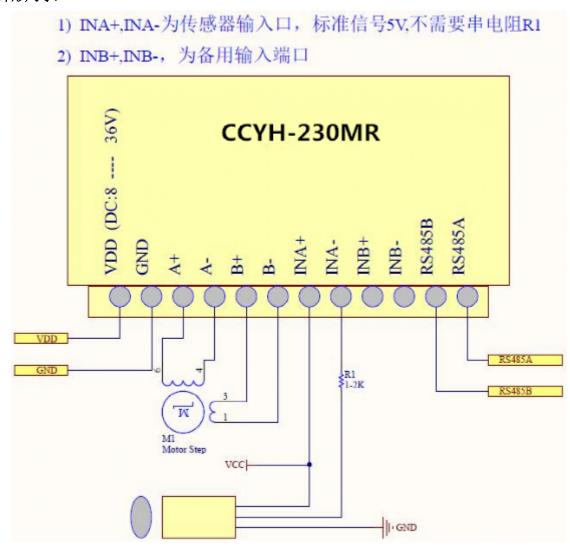
数据(命令)名称	地址	长度	数据类型	读/写	取值范围	说明
当前步数	13	2Byte	Unsigned int	读	0-65536	低字节,有效
运行步数	14	2Byte	Unsigned int	写	0-65536	低字节,有效
运行速度	15	2Byte	Unsigned int	写	0x11XX(10	低字节,有效
					-150)	
运行启动	16	2Byte	Unsigned int	写	0x1111	固定值
回零点位	17	2Byte	Unsigned int	写	0x1150	固定值

### 五、数据及命令详细说明

- **1.** 当前步数: ☞地址: **13**,读出: **0xXXXX** 电机当前所在的实际位置(相对绝对零位), 0xXXXX(**2Byte**) 低位字节为有效数据。
- 2. 运行步数: ☞地址: 14, 写入: 0xXXXX, 电机将要到达的位置(相对绝对零位), 0xXXXX(2Byte)低位字节为有效数据。
- 3. 运行速度: ☞地址: 15, 写入: 0x11XX, 电机运行时的速度, 可以设置的速度范围。高位字节: 11 (作命令为字固定值)。低位字节取值范围, 超出范围, 速度为前一次转速不变。速度值掉电后自动保存。
- **4.** 运行启动: 地址: **16**,写入: **0x1111(2Byte)**,电机将以设定的速度运行到指定的位置**, 0x1111(2Byte)**: 作命令字为固定值.
- 5. 回零点位: 地址: 17, 写入: 0x1150, 电机将运行重新寻找零位。0x1150(2Byte): 作命令字为固定值。

六、可以根据客户需求定制控制软件。

七、外形尺寸:



# 八、接线图:

